

## Datenparallel Listenenden finden

geg.: int-Array link speichert Listen; link[i] enthält den Index des Nachfolgers oder nil

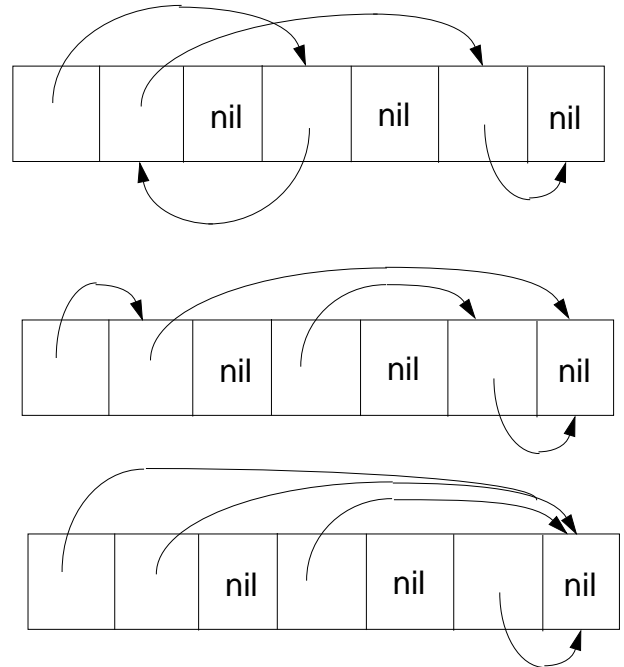
ges.: int-Array last; last[i] enthält den Index des letzten Elementes der Liste link[i]

**Methode: Worker Prozess** i berechnet  $last[i] = last[last[i]]$  in  $\log N$  Runden

```

int d = 1;
last[i] = link[i];
Barriere
while (d < N)
{
  int newlast = nil;
  if ( last[i] != nil &&
      last[last[i]] != nil)
    newlast = last[last[i]];
  Barriere
  if (newlast != nil)
    last[i] = newlast;
  Barriere
  d = 2*d;
}

```



last[i] zeigt auf Listenende, wenn es höchstens d Elemente entfernt ist

## Vorlesung Parallele Programmierung in Java SS 2000 / Folie 49

### Ziele:

Datenparallelität nicht nur für Arrays!

### in der Vorlesung:

- Paralleles Verfolgen von Listen
- Abstandsverdopplung in Runden für Listen
- last[last[i]]
- Nur nützlich, wenn das Listenende für viele Elemente gesucht wird

### Verständnisfragen:

- Welche Rolle spielt der Abstand d hier?

# Schleifenparallelisierung

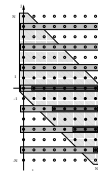
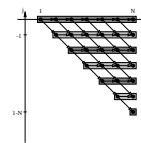
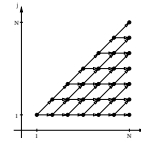
Entwicklungsschritte:

- **geschachtelte Schleifen**, die sequentiell **auf Arrays** operieren
- **Datenabhängigkeiten** analysieren
- **Schleifen transformieren**, Datenabhängigkeiten beibehalten
- **innere Schleifen parallel** auf Prozessorfeld abbilden
- **Arrays** so auf Prozessorfeld **verteilen**, dass **viele Zugriffe lokal** sind

```

DECLARE B[0..N,0..N+1]
FOR I := 1 .. N
  FOR J := 1 .. I
    B[I,J] :=
      B[I-1,J]+B[I-1,J-1]
  END FOR
END FOR

```



## Vorlesung Parallele Programmierung in Java SS 2000 / Folie 50

### Ziele:

Übersicht zur Schleifenparallelisierung

### in der Vorlesung:

Erläuterungen dazu

### Verständnisfragen:

# Iterationsraum von Schleifenschachteln

**Iterationsraum** n-fach geschachtelter Schleifen:

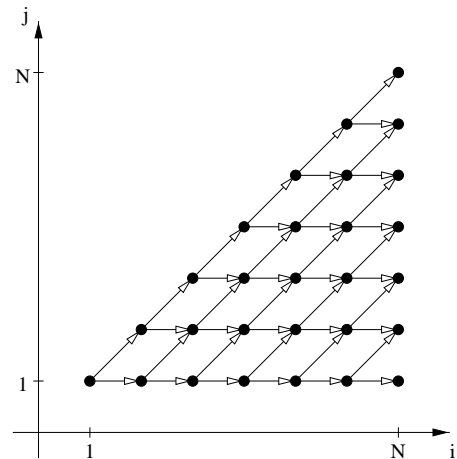
- **n-dimensionaler Raum von ganzzahligen Punkten** (Polytop)
- jeder Punkt  $(i_1, \dots, i_n)$  steht für eine Ausführung des innersten Schleifenrumpfes
- Schleifengrenzen i. a. erst zur Laufzeit bekannt
- Iterationsraum ist nicht notwendig rechtwinklig begrenzt
- Iterationsraum wird sequentiell abgearbeitet

Beispiel:  
Berechnung des Pascalschen Dreiecks

```

DECLARE B[0..N,0..N+1]

FOR I := 1 ..N
  FOR J := 1 .. I
    B[I,J] :=
      B[I-1,J]+B[I-1,J-1]
  END FOR
END FOR
  
```



## Vorlesung Parallele Programmierung in Java SS 2000 / Folie 51

### Ziele:

Begriff des Iterationsraumes verstehen

### in der Vorlesung:

- Erläuterungen am Beispiel
- Reihenfolge der Abarbeitung der Iterationspunkte zeigen
- Bei Schrittweiten größer als 1 hat der Iterationsraum Lücken (nicht konvexes Polytop)

### Verständnisfragen:

- Zeichnen Sie einen Iterationsraum mit Schrittweite 3 in einer Dimension.

# Datenabhängigkeiten

## Datenabhängigkeit von Iterationspunkt $i$ zu $j$ :

- Iteration  $i$  berechnet einen Wert, der in Iteration  $j$  benutzt wird; (Daten-)Flussabhängigkeit
- relativer **Abhängigkeitsvektor**  $\mathbf{d} = \mathbf{j} - \mathbf{i} = (j_1 - i_1, \dots, j_n - i_n)$   
gilt für alle Iterationspunkte außer am Rand
- Flussabhängigkeiten können **nicht entgegen der Ausführungsreihenfolge** gerichtet sein, nicht rückwärts in der Zeit

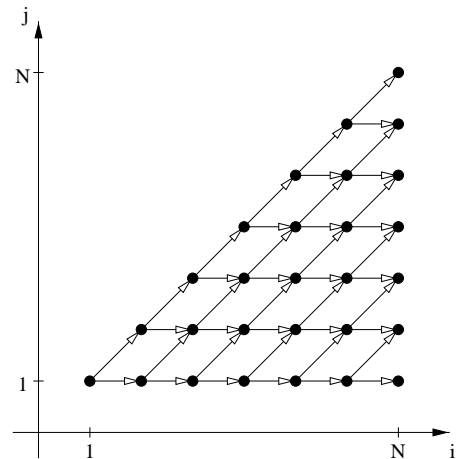
Beispiel:  
Berechnung des Pascalschen Dreiecks

```

DECLARE B[0..N,0..N+1]

FOR I := 1 ..N
  FOR J := 1 .. I
    B[I,J] :=
      B[I-1,J]+B[I-1,J-1]
  END FOR
END FOR

```



## Vorlesung Parallele Programmierung in Java SS 2000 / Folie 52

### Ziele:

Datenabhängigkeiten in Schleifen erkennen

### in der Vorlesung:

Erläuterungen dazu

- Vektordarstellung der Abhängigkeiten
- am Beispiel zeigen
- zulässige Richtungen graphisch zeigen

### Verständnisfragen:

- Geben Sie einige unterschiedliche Abhängigkeitsvektoren und zugehörige Array-Zugriffe an.

# Schleifentransformation

Der **Iterationsraum** geschachtelter Schleifen wird auf **neue Koordinatenachsen** transformiert.

Ziele:

- **innere Schleife(n) parallel** ausführen
- **Lokalität** der Datenzugriffe verbessern; räumlich und zeitlich (Wiederverwendung im Cache)
- **systolisches** Rechen- und Kommunikationsschema erreichen

**Datenabhängigkeiten nicht zeitlich rückwärts und nicht gleichzeitig**

3 lineare **Grundtransformationen**, kombinierbar:

- **Reversal**: eine Dimension des Iterationsraumes spiegeln
- **Permutation**: Schleifen vertauschen
- **Skewing**: Iterationsraum schräg verschieben

nicht-lineare Transformationen, z. B.:

- **Scaling**: streckt den Iterationsraum in einer Dimension (Lücken)
- **Tiling**: zusätzliche Schleife bearbeitet Kacheln fester Größe

## Vorlesung Parallele Programmierung in Java SS 2000 / Folie 53

**Ziele:**

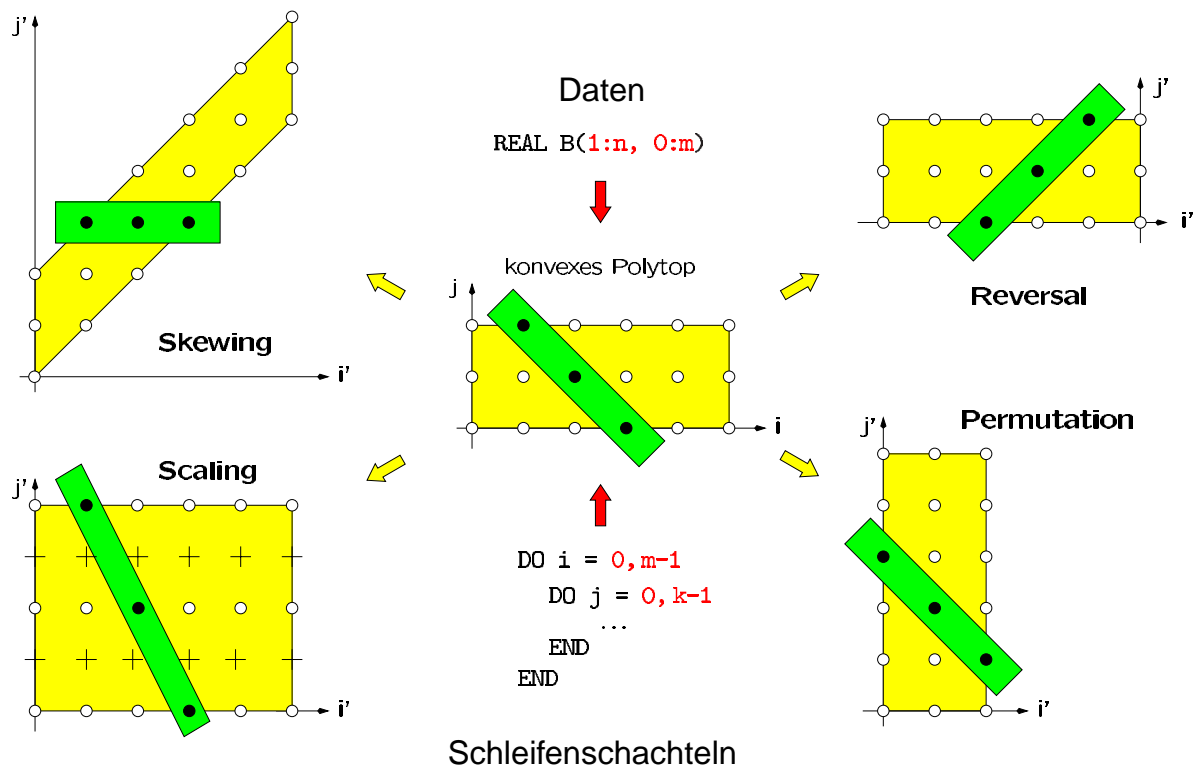
Überblick zu Zielen und Transformationen

**in der Vorlesung:**

- Erläuterung der Ziele
- zulässige Richtungen der Datenabhängigkeiten
- Transformationen an den Bildern von PPJ-54

**Verständnisfragen:**

## Transformationen von



## Vorlesung Parallele Programmierung in Java SS 2000 / Folie 54

### Ziele:

Veranschaulichung der Transformationen

### in der Vorlesung:

- Erläuterungen dazu an konkreten Schleifen
- Transformation von Abhängigkeitsvektoren zeigen
- Skewing in Scaling ändern die Reihenfolge der Abarbeitung der Iterationsraumpunkte nicht; deshalb immer anwendbar.

### Verständnisfragen:

- Geben Sie Abhängigkeitsvektoren zu jeder Transformation an, die auch nach der Transformation noch zulässig sind.

## Transformationen definiert durch Matrizen

Transformationsmatrizen: systematisches Transformieren, Prüfen von Abhängigkeitsvektoren

$$\text{Reversal} \quad \begin{pmatrix} -1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} * \begin{pmatrix} i \\ j \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -i \\ j \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} i' \\ j' \end{pmatrix}$$

$$\text{Skewing} \quad \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ f & 1 \end{pmatrix} * \begin{pmatrix} i \\ j \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} i \\ f*i+j \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} i' \\ j' \end{pmatrix}$$

$$\text{Permutation} \quad \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} * \begin{pmatrix} i \\ j \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} j \\ i \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} i' \\ j' \end{pmatrix}$$

### Vorlesung Parallele Programmierung in Java SS 2000 / Folie 55

#### Ziele:

Matrixrepräsentation verstehen

#### in der Vorlesung:

- Prinzip erläutern
- konkrete Iterationspunkte abbilden
- Abhängigkeitsvektoren abbilden
- Hintereinanderausführung zeigen

#### Verständnisfragen:

- Geben Sie weitere Beispiele für Skewingtransformationen an

## Benutzung von Transformationsmatrizen

- mit Transformationsmatrix  $T$  neue Iterationspunkte durch alte ausdrücken:  $T * i = i'$

$$\text{z. B.} \quad \begin{pmatrix} -1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} * \begin{pmatrix} i \\ j \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -i \\ j \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} i' \\ j' \end{pmatrix}$$

- mit Transformationsmatrix  $T$  alte Abhängigkeitsvektoren in neue umrechnen:  $T * d = d'$

$$\text{z. B.} \quad \begin{pmatrix} -1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} * \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

- mit inverser Transformationsmatrix  $T^{-1}$   $i$  durch  $i'$  ausdrücken, für Indexausdrücke:  $T^{-1} * i = i'$

$$\text{z. B.} \quad \begin{pmatrix} -1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} * \begin{pmatrix} i' \\ j' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -i' \\ j' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} i \\ j \end{pmatrix}$$

- Hintereinanderausführung erst  $T^{-1}$  dann  $T^2$ :  $T^2 * T^{-1} = T$

$$\text{z. B.} \quad \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} * \begin{pmatrix} -1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ -1 & 0 \end{pmatrix}$$

### Vorlesung Parallele Programmierung in Java SS 2000 / Folie 56

#### Ziele:

Anwendung der Matrixdarstellung verstehen

#### in der Vorlesung:

- Erläuterung der 4 Anwendungen an Beispielen
- Vollständige Transformation von Schleifen

#### Verständnisfragen:

- Wieso werden die Abhängigkeitsvektoren verändert, obwohl die Abhängigkeiten zwischen den Array-Elementen unverändert bleiben?



## Beispiel: Schleife transformieren und parallelisieren

```
for i = 0 to N
  for j = 0 to M
    a[i, j] = (a[i, j-1] + a[i-1, j]) / 2;
```

Die obige Schleife soll parallelisiert werden.

1. Zeichnen Sie den Iterationsraum.
2. Bestimmen Sie die Abhängigkeitsvektoren und zeichnen sie Beispiele davon ein. Warum kann man die innere Schleife nicht parallel ausführen?
3. Wenden Sie eine Skewing-Transformation an und zeichnen den Iterationsraum.
4. Wenden Sie die Permutation-Transformation an und zeichnen Sie den Iterationsraum. Begründen Sie, dass man nun die innere Schleife parallelisieren kann.
5. Geben Sie die zusammengesetzte Transformationsmatrix an und transformieren Sie damit die Abhängigkeitsvektoren.
6. Geben Sie die Inverse der Transformationsmatrix an und transformieren Sie damit die Indexausdrücke.
7. Schreiben Sie die Schleifen vollständig und mit neuen Laufvariablen  $i_p$  und  $j_p$  und neuen Schleifengrenzen auf.

### Vorlesung Parallele Programmierung in Java SS 2000 / Folie 56a

#### Ziele:

Methoden am praktischen Beispiel erproben

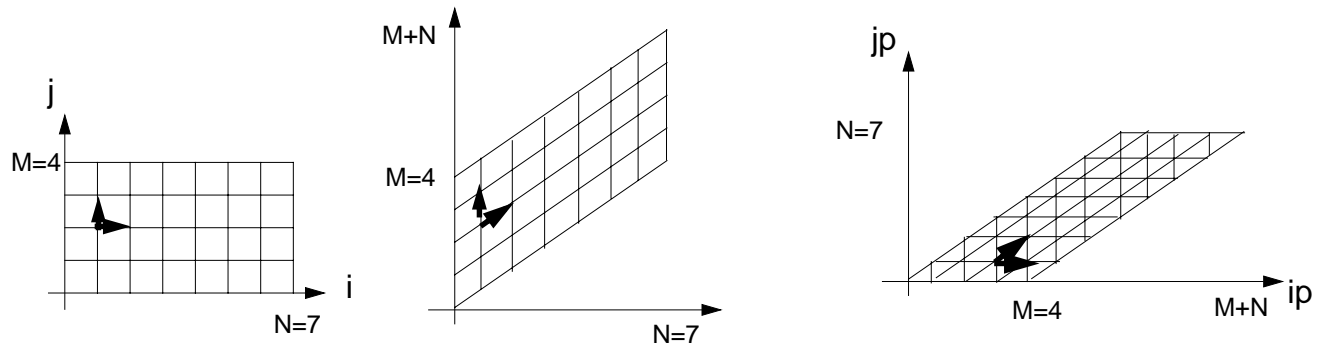
#### in der Vorlesung:

- Erläuterungen zu den Transformationsschritten
- Lösung auf Folie PPJ-56b

#### Verständnisfragen:

- Gibt es mehrere Transformationen, die zu einer parallelen inneren Schleife führen?

## Lösung: Schleife transformieren und parallelisieren



$$\begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} \quad \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} \quad \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & -1 \end{pmatrix}$$

Inverse

2. Eine Abhängigkeit in Richtung der parallelen Dimension j ist nicht zulässig.

4. Beide Abhängigkeitsvektoren zeigen vorwärts in ip-Richtung.

7. `for ip = 0 to M+N`

`for jp = max (0, ip-M) to min (ip, N)`

`a[jp, ip-jp] = (a[jp, ip-jp-1] + a[jp-1, ip-jp]) / 2;`

### Vorlesung Parallele Programmierung in Java SS 2000 / Folie 56b

#### Ziele:

Lösung zu PPI-56b

#### in der Vorlesung:

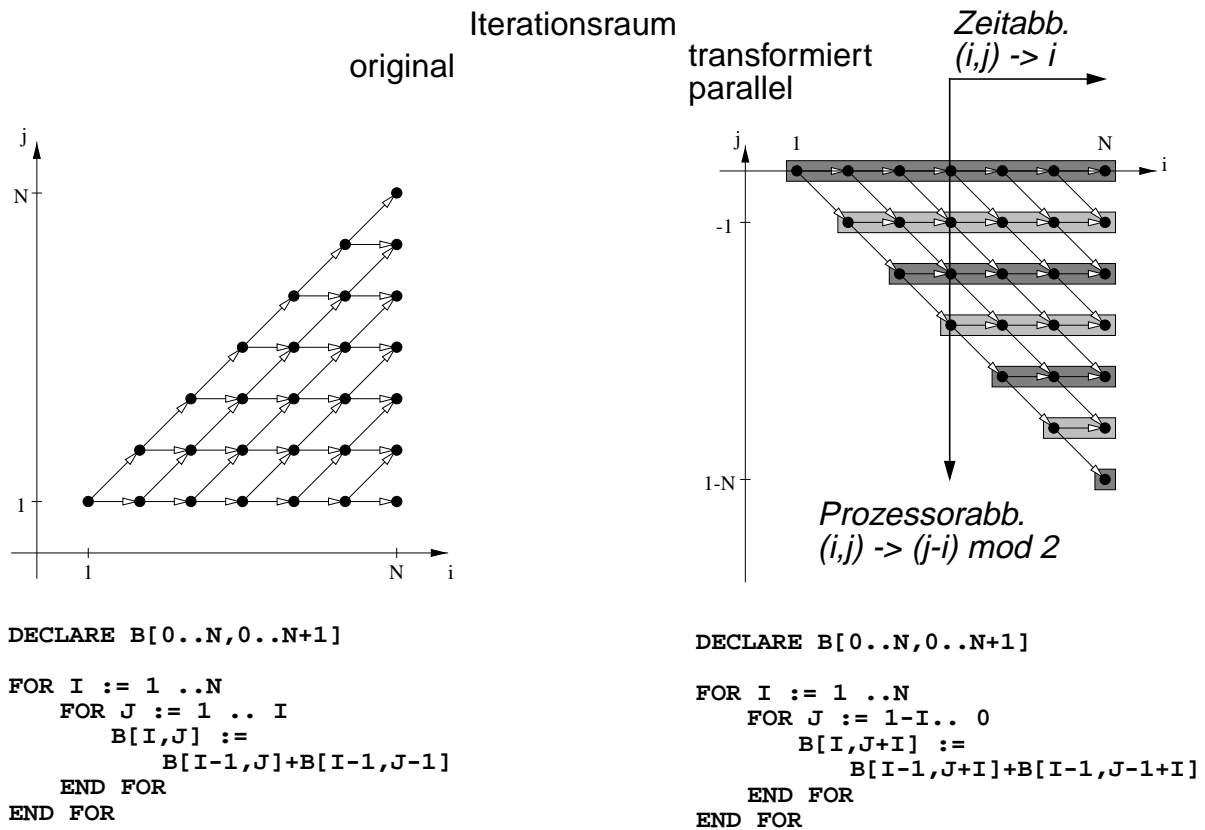
Erläuterungen zu

- Den Grenzen der Iterationsräume,
- den Abhängigkeitsvektoren,
- der Transformationsmatrix und ihrer Inversen,
- den Anforderungen an die Parallelisierbarkeit,
- der Umrechnung der Indizierungsausdrücke.

#### Verständnisfragen:

- Erläutern Sie das Vorgehen.

# Transformation und Parallelisierung



## Vorlesung Parallele Programmierung in Java SS 2000 / Folie 57

### Ziele:

Parallelisierung am Beispiel

### in der Vorlesung:

- Skewing-Transformation erklären
- innere Schleife parallel
- Erläuterungen zur Zeit- und Prozessorabbildung
- mod 2 faltet auf feste Anzahl von Prozessoren

### Verständnisfragen:

- Wie lautet die Transformationsmatrix?
- Errechnen Sie damit die Abbildung der Indexausdrücke, der Abhängigkeitsvektoren und der Schleifengrenzen.

# Datenverteilung

Ziel: Array-Elemente so auf Prozessoren verteilen, dass möglichst viele der **Zugriffe lokal** sind.

**Indexraum** eines Arrays: n-dimensionaler Raum von ganzzahligen Indexpunkten (Polytop)

- **gleiche Eigenschaften wie Iterationsraum**
- gleiches mathematisches Modell
- gleiche **Transformationen** anwendbar (Skewing, Reversal, Permutation, ...)
- **keine Restriktionen** durch Datenabhängigkeiten

## Vorlesung Parallele Programmierung in Java SS 2000 / Folie 58

### **Ziele:**

Gleiches mathematisches Modell für Indexräume wie für Iterationsräume

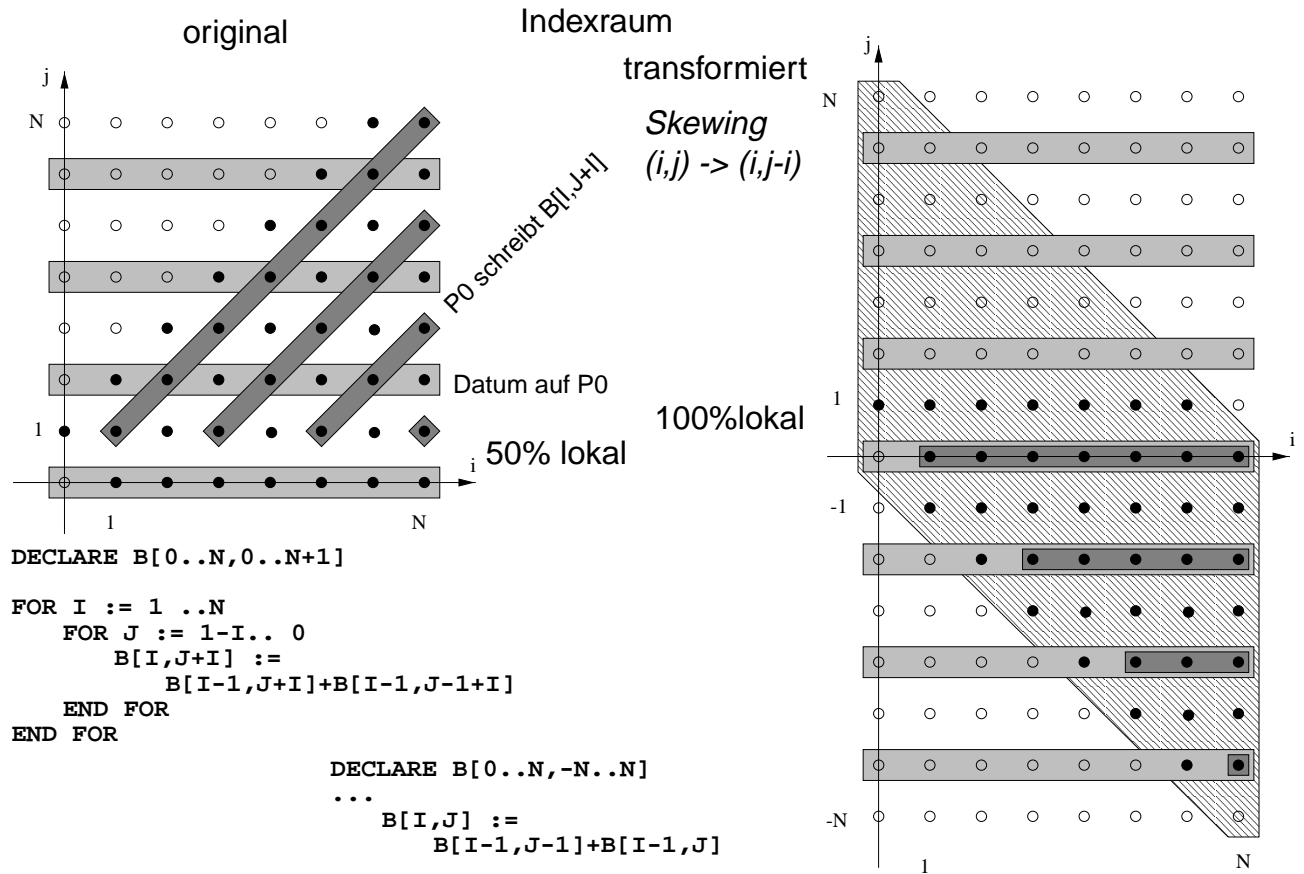
### **in der Vorlesung:**

Erläuterungen und Beispiele zu Transformationen von Indexräumen

### **Verständnisfragen:**

Zeichnen Sie für jede der 3 Transformationen einen Indexraum.

# Datenverteilung für parallele Schleifen



## Vorlesung Parallele Programmierung in Java SS 2000 / Folie 59

### Ziele:

Nutzen der Indextransformation erkennen

### in der Vorlesung:

- lokale und nicht-lokale Zugriffe erläutern
- Indextransformation erklären
- Lokalitätsgewinn zeigen
- Speicherverschnitt durch Skewing

### Verständnisfragen:

- Wie berechnen Sie die Indexabbildung mit der Transformationsmatrix?